

Gruppenaxiome:  $(K, \#)$   
 $a, b, c \in K$   
 • Assoziativität:  $(a \cdot b) \cdot c = a \cdot (b \cdot c)$   
 • neutrales Element:  $a \cdot e = e \cdot a = a$   
 • inverses Element:  $a \cdot a^{-1} = a^{-1} \cdot a = e$   
 Abelsche (kommutative) Gruppe:  
 • Kommutativität:  $a \cdot b = b \cdot a$

LinA Spickzettel  
 Körper:  $(K, +, \cdot)$   
 $(K, +)$  Abelsche Gruppe ( $e=0$ )  
 $(K, \cdot)$  Abelsche Gruppe ( $e=1$ )  
 Distributivität:  
 $a \cdot (b+c) = a \cdot b + a \cdot c = (b+c) \cdot a$

$a = a \cdot b + r$   
 $ggT(a,b) = 1 \Rightarrow ax + by = 1$   
 $alb \wedge bkc \Rightarrow a|c$   
 $a|bc \Rightarrow a|b \vee a|c$   
 Eukl. Algorithmus  
 $89 \div 168 = 36$   
 $168 \div 36 = 4$   
 $36 \div 4 = 9$   
 $4 \div 1 = 4$   
 $1 \div 0 = 1$   
 $24 \div 12 = 2 \Rightarrow = 12$

$(a+b) \bmod m = ((a \bmod m) + (b \bmod m)) \bmod m$   
 $(a \cdot b) \bmod m = ((a \bmod m) \cdot (b \bmod m)) \bmod m$   
 RSA:  $p, q$  Prim,  $n = p \cdot q$   
 e teilerfremd zu  $m$ :  $d := e^{-1} \pmod{m}$   
 Crypt  $y = x^e \bmod n$ , decrypt  $x = y^d \bmod n$   
 $m = (p-1)(q-1)$   
 Relativum:  $R \subseteq A \times B$   
 • reflexiv:  $(a,a) \in R$   
 • symmetrisch:  $(a,b) \in R \Rightarrow (b,a) \in R$   
 • antisymmetrisch:  $(a,b) \in R \wedge (b,a) \in R \Rightarrow a=b$   
 • asymmetrisch:  $(a,b) \in R \Rightarrow a \neq b \wedge (b,a) \notin R$   
 • transitiv:  $(a,b) \in R, (b,c) \in R \Rightarrow (a,c) \in R$   
 Kleinste Fermat:  
 $a^p \equiv a \pmod{p}$   
 $a^{p-1} \equiv 1 \pmod{p}$

Untergruppe:  $g \subseteq (K, \#)$   
 •  $(a \cdot b) \in g$   
 •  $a \in g \Rightarrow a^{-1} \in g$

Vektorraum: V über  $(K, +, \cdot)$   
 +: Assoziativität:  $k \cdot (h \cdot \vec{a}) = (k \cdot h) \cdot \vec{a}$   
 +: neutrales Element:  $1 \cdot \vec{a} = \vec{a}$   
 +: inverses Element:  $k \cdot (-\vec{a}) = -k \cdot \vec{a}$   
 +: Kommutativ:  $(k \cdot h) \cdot \vec{a} = k \cdot (h \cdot \vec{a})$

Normen:  
 $\|\vec{a}\|_1 = \sum |a_i|$   
 $\|\vec{a}\|_2 = \sqrt{\sum a_i^2}$   
 $\|\vec{a}\|_\infty = \max |a_i|$   
 $\|\vec{a}\| \geq 0$   
 $\|k \cdot \vec{a}\| = |k| \cdot \|\vec{a}\|$   
 $\|\vec{a} + \vec{b}\| \leq \|\vec{a}\| + \|\vec{b}\|$

Cauchy-Schwarzsche Ungleichung:  
 $(\sum a_i b_i)^2 \leq (\sum a_i^2) \cdot (\sum b_i^2)$   
 $|\sum a_i b_i| \leq \|\vec{a}\| \cdot \|\vec{b}\|$   
 Lineare Hülle:  $\text{Span}(a_1, \dots, a_n) = \sum \lambda_i \cdot a_i$   
 wenn  $a_1, \dots, a_n$  lin. unabh.  $\Rightarrow$  Basis von  $V$   
 $\text{Span}(a_1, \dots, a_n) = V \Rightarrow \dim(V) = n$

Untervektorraum:  $U \subseteq V$   
 •  $U \neq \emptyset$   
 •  $(k \cdot \vec{u}) \in U$   
 •  $(\vec{u} + \vec{v}) \in U$

$u_1, u_2$  UVR von  $V$   
 $\dim(u_1 + u_2) = \dim(u_1) + \dim(u_2) - \dim(u_1 \cap u_2)$   
 $\dim(u_1 \oplus u_2) = \dim(u_1) + \dim(u_2)$

LGS:  $A \cdot \vec{x} = \vec{b}$   
 $L \neq \emptyset \Rightarrow \vec{b} \in \text{Span}(\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n)$   
 $|L| = 1 \Rightarrow \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$  lin. unabh.  
 Drehmatrizen:  
 2D:  $R(\alpha) = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$

Skalarprodukt:  
 $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = \vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos \varphi$   
 $\vec{a} \perp \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$   
 $\langle A \cdot \vec{a}, \vec{b} \rangle = \langle \vec{a}, A^T \cdot \vec{b} \rangle$   
 für  $\mathbb{R}_n[x]$ :  
 $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle := \int_1^2 p_a(x) \cdot q_b(x) dx$   
 für  $\mathbb{C}$ :  
 $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle := \sum_{i=1}^n a_i \cdot \bar{b}_i$

Projektion:  
 $\vec{p} = \left( \frac{\vec{b} \cdot \vec{a}}{|\vec{a}|^2} \right) \cdot \frac{\vec{a}}{|\vec{a}|} = \frac{\vec{b} \cdot \vec{a}}{|\vec{a}|^2} \cdot \vec{a}$   
 Auf UVR mit Basis  $w_i$  (ONS)  
 $\vec{p}_{u_3}(v) = \vec{v}_0 + \sum_{i=1}^k \frac{\langle \vec{v} - \vec{v}_0, \vec{w}_i \rangle}{\langle \vec{w}_i, \vec{w}_i \rangle} \vec{w}_i$   
 $u_0 = \vec{v}_0 + u$   
 $R_x(\alpha) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \alpha & -\sin \alpha \\ 0 & \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$ ;  $R_y(\alpha) = \begin{pmatrix} \cos \alpha & 0 & \sin \alpha \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin \alpha & 0 & \cos \alpha \end{pmatrix}$ ;  $R_z(\alpha) = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Lineare Abbildung:  $f(\lambda \cdot a) = \lambda \cdot f(a)$   
 $f(a+b) = f(a) + f(b)$  bijektiv  
 Matrizen-Rechenregeln:  
 •  $(\lambda \cdot A) \cdot B = \lambda \cdot (A \cdot B) = A \cdot (\lambda \cdot B) = \lambda \cdot A \cdot B$   
 •  $(A \cdot B) \cdot C = A \cdot (B \cdot C) = A \cdot B \cdot C$   
 •  $(A+B) \cdot C = A \cdot C + B \cdot C$   
 •  $(A+B)^T = A^T + B^T$   
 •  $(\lambda \cdot A)^T = \lambda \cdot A^T$   
 •  $(A^T)^T = A$   
 •  $(A \cdot B)^T = B^T \cdot A^T$   
 •  $A^p \cdot A^q = A^{p+q}$   
 •  $A^{-p} = (A^{-1})^p$

Trafo:  
 $D_{AB}(f) = T_{BB} \circ D_{AB} \circ T_{AA}^{-1}$   
 $\text{Ker}(A) = \{ \vec{x} : A \cdot \vec{x} = \vec{0} \}$   
 $\text{defekt}(A) = \dim(\text{Ker}(A))$

Anzahl lin. unabhängiger Zeilen oder Spalten  
 $\text{rang}(A) \leq \min(m, n)$   
 $\text{rang}(A) = \text{rang}(A^T)$

Gram-Schmidt-Verfahren:  $w_1, \dots, w_n \rightarrow v_1, \dots, v_n$   
 $\vec{v}_1 = \frac{\vec{w}_1}{\|\vec{w}_1\|}$ ,  $\vec{v}_2 = \frac{\vec{w}_2 - \langle \vec{w}_2, \vec{v}_1 \rangle \cdot \vec{v}_1}{\|\vec{w}_2 - \langle \vec{w}_2, \vec{v}_1 \rangle \cdot \vec{v}_1\|}$   
 $\vec{v}_3 = \frac{\vec{w}_3 - \langle \vec{w}_3, \vec{v}_1 \rangle \cdot \vec{v}_1 - \langle \vec{w}_3, \vec{v}_2 \rangle \cdot \vec{v}_2}{\|\vec{w}_3 - \langle \vec{w}_3, \vec{v}_1 \rangle \cdot \vec{v}_1 - \langle \vec{w}_3, \vec{v}_2 \rangle \cdot \vec{v}_2\|}$ ,  $\vec{v}_n = \frac{\vec{w}_n - \sum_{i=1}^{n-1} \langle \vec{w}_n, \vec{v}_i \rangle \cdot \vec{v}_i}{\|\vec{w}_n - \sum_{i=1}^{n-1} \langle \vec{w}_n, \vec{v}_i \rangle \cdot \vec{v}_i\|}$

Determinanten-Rechenregeln  
 •  $\det(A \cdot B) = \det(A) \cdot \det(B)$   
 •  $\det(A+B) \neq \det(A) + \det(B)$   
 •  $\det(A^{-1}) = \det(A)^{-1}$   
 A invertierbar falls  $\det(A) \neq 0$   
 1.) Vertauschen von Zeilen:  $A' = -\det(A)$   
 2.) Skalarmultiplikation:  $A' = \lambda \cdot \det(A)$   
 3.) Addieren d.  $\lambda$ -fachen:  $A' = \det(A)$

$A \cdot \vec{x} = \lambda \cdot \vec{x}$   
 $(A - \lambda E_n) \cdot \vec{x} = 0$   
 $\det(A - \lambda E_n) = 0 = \chi_A(\lambda)$   
 Nullstellen von  $\chi_A$

EW & EV  
 $\text{Eig}(A, \lambda) = \text{Ker}(A - \lambda E_n)$   
 $\text{Eig}(A, \lambda) = \{ \vec{x} : A \cdot \vec{x} = \lambda \cdot \vec{x} \}$   
 $\text{Eig}(A, \lambda_1) \cap \text{Eig}(A, \lambda_2) = \emptyset$   
 $\text{diag}(A) = P^{-1} \cdot A \cdot P$   
 $P = (\vec{v}_1 \vec{v}_2 \dots \vec{v}_n)$ ,  $\vec{v}_n = \text{Eig}(A, \lambda_n)$

Definitheit:  
 positiv definit:  $x^T A x > 0$  (semit. "=>")  
 negativ definit:  $x^T A x < 0$  (semit. "=<")  
 $\Rightarrow$  Vorzeichen der EW  
 $B \geq v \cdot \langle \vec{v}, \vec{v} \rangle > 0$ , usw. ...

Orthogonalmatrix:  $\langle A \cdot \vec{x}, A \cdot \vec{y} \rangle = \langle \vec{x}, \vec{y} \rangle$