

## 8. Gewöhnliche Differentialgl.

- viele phys. Vorgänge  $\rightarrow$  math. durch Lsgn. von Diff. gln. zu beschreiben

z.B. i) Schwingungen einer Geigensaiten  $\rightarrow$  Schwingungsgl.

ii) Temp. ausgleich längs eines aufgewärmten Drahtes

$\leadsto$  Wärmeleitungsgl.

iii) eindim. Bew. eines Elektrons in einem Potenzial

g.m. durch Lsg. der Schrödingergl.  $\psi_{t+\Delta t} = \left(\frac{h^2}{2m\Delta t}\right) \psi_t$

- tragen das Wichtigste über Vielfalt, Existenz und Konstruktion von Lsgn. von gewöhnlichen Diff. gln. zusammen

### 4. Einleitung

allgemein  $\rightarrow$  Diff. gln. sind Gl., in denen die gesuchten Fktn. samt ihren Ableitungen vorkommen

behandeln hier:

gewöhnliche Diff. gln.: hier erscheint in der Gl.

eine unbekannte Fkt.  $y = f(x)$  einer reellen Veränderlichen

$$F(x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0$$

implizite Form

als Argumente einer geg. Fkt.  $F$

~~explizite Form~~  
 $y^{(n)}$

höchste auftretende Ableitung  $n \in \mathbb{N} \Rightarrow$  Ordnung d. Diff. gl.

Bsp.: Zeitliche Auslenkung  $x(t)$  eines eindim. harm.

OsZ.  $\Rightarrow$  gewöhnl. Diff. gl. 2. Ordnung; unbekannte Fkt.

ist  $x = x(t)$

"." =  $\frac{d}{dt}$  2. Ordnung.

$$x(t) + \gamma \dot{x}(t) + \omega_0^2 x(t) = \frac{1}{m} k(t)$$

oder  $y''' + x y'^3 - e^x = 0$ , unbekannte Fkt. ist  $y = y(x)$ ; "'' =  $\frac{d}{dx}$

gewöhnliche ist 3. Ordnung

Liegt eine gewöhnl. Diff. gl. vor  $\Rightarrow$  folgende Fragen tauchen auf

- Existiert eine Lsg.?
- Falls eine Lsg. ex., ist sie eindeutig?
- Falls mehrere Lsgn. ex., wie sieht die Gesamtheit der Lsgn. aus? (spezielle)

Bsp.: gewöhnl. Diff. gl. 1. Ordnung

$$y'(x) = f(x) \quad x \in \mathbb{R}$$

mit einer stet. Fkt.

explizite Form  $\Rightarrow F$  nach  $y'$  auflösen

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

zu a) ja;  $y(x) = \int_0^x f(\bar{x}) d\bar{x}$  ist eine (spez.) Lsg.

zu b) nein; da jede Stammfkt. von  $f$  Lsg. ist.

-153

zu c) allg. Lsg. ist

$$y(x) = \int f(x) dx = \int_0^x f(\bar{x}) d\bar{x} + \text{const.}$$

zur <sup>weiteren</sup> Illustration: Punkte a) - c):  
enthält also eine bel. konstante

- phys. z.B. Pendel vollführt Schwingungen wenn es angestossen wird (Ex. einer Lsg.)

auf determinierte und reproduzierbare Weise (Eindeutigkeit der Lsg.)

⇒ math. Beschreibung verlangt eindeutige Lsg.

⇒ Diffgl. muss durch Anfangsbed. ergänzt werden

→ als Nebenbed. → Forderungen an die unbekannte

Fkt.  $y(x)$  und ihre Ableitungen an ein und derselben Stelle  $x_0$  der unabh. Variablen  $x$

⇒ Anfangswertproblem

# Gewöhnliche Diff. gln. 1. Ordnung

-154-

## - Existenz u. Eindeutigkeit der Lsg.

gesucht  $\rightarrow$  allg. Lsg.  $y(x)$   $x \in I \subset \mathbb{R}$  einer Diff. gl. der Form

$$F(x, y, y') = 0$$

mit vorgeg. Fkt.  $F: \bar{G} \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

- nehmen an, dass sich gl.  $F=0$  nach  $y'$  auflösen lässt.

$\Rightarrow$  explizite Diff. gl. 1. Ordnung

$$y' = f(x, y) \quad \text{mit } f: G \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

Satz (Existenzsatz von Peano): Vorgelgt ist die Diff. gl.

$y' = f(x, y)$  in einem rechteckigen Gebiet  $G \subset \mathbb{R}^2$ .

Ist  $f$  stetig in  $G$ , so ex. für jedes  $(x_0, y_0) \in G$  (mindestens) eine Lsg. der Diff. gl., die in einer Umgebung von  $x_0$  def. ist und die A.B.  $y(x_0) = y_0$  erfüllt.

Bsp. für Ex. mehrerer Lsgn. zu einer A.B.:

$$y' = \sqrt{y}; \quad y \geq 0 \quad \text{und} \quad y(0) = 0 = y_0$$

eine Lsg.  $y \equiv 0$

dagegen auch  $y(x) = \frac{x^2}{4}; \quad x \geq 0$  Lsg. zu A.B.  $y(0) = 0$

$$y' = \frac{x}{2} = \sqrt{y}$$

- um Eindeutigkeit der Lsg. zu garantieren  $\Rightarrow$   
 weitere Bed. an Fkt.  $f$  stellen  $\Rightarrow$  Lipschitzbed.

Def.: Eine Fkt.  $f: G \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  erfüllt in  $G$  die  
Lipschitzbed., wenn eine konstante  $N > 0$  ex. mit

$$|f(x, y_2) - f(x, y_1)| \leq N |y_2 - y_1|$$

für alle Punktpaare  $(x, y_1), (x, y_2) \in G$ .

- eine eindeutige Lsg. garantiert der

Satz (Existenz- und Eindeutigkeitssatz von Picard-Lindelöf):

Vorgelegt ist die Diff. gl.  $y' = f(x, y)$  in einem rechteckigen  
 Gebiet  $G \subset \mathbb{R}^2$ . Ist  $f(x, y)$  stetig in  $G$  und erfüllt dort  
 die Lipschitzbed., so ex. für jedes  $(x_0, y_0) \in G$  genau  
 eine Lsg. der Diff. gl., die in einer Umgebung von  $x_0$   
 def. ist und die A.B.  $y(x_0) = y_0$  erfüllt.

Resultat: für jede in  $G$  liegende A.B.  $y(x_0) = y_0$

postuliert der Existenz- u. Eindeutigkeitssatz eine eindeutige

Lsg. der Diff. gl.  $y' = f(x, y)$

→ Lösungsgesamtheit enthält also eine willkürliche Konstante,  
nämlich diesen Aufangswert ⇒ allg. Lsg.

Wählt man die konstante so, dass eine vorgeg. A.B. erfüllt  
wird ⇒ spez. Lsg.

$$y' = f(x, y) \quad x \in \mathbb{R}$$

$$y_{\text{allg}}(x) = \int_0^x f(\bar{x}) d\bar{x} + c \quad ; \quad \text{mit willkürlicher konst. } c \in \mathbb{R}$$

⇒ allgemeine Lsg.

zu der A.B.  $y(0) = y_0$  gehört die spez. Lsg.

$$y_{\text{spez}}(x) = \int_0^x f(\bar{x}) d\bar{x} + y_0$$

## Lösungsmethoden

Diff. gl. 1. Ordnung

$$y' = f(x, y)$$

-dann je nach Gestalt von  $f$  Standardverfahren zur  
Lösung.

a) Separation (Trennung) der Variablen

-157-

- angenommen,  $f(x, y) = g(x) \cdot h(y)$

Produkt zweier stet. Fktn.

gilt  $h(y) \neq 0 \Rightarrow$

$y' = g(x) \cdot h(y)$  lässt sich schreiben als

$$\frac{y'}{h(y)} = \frac{y'(x)}{h(y(x))} = g(x)$$

Integration von  $x_0$  bis  $x$  liefert:

$$\int_{x_0}^x \frac{y'(t)}{h(y(t))} dt = \int_{x_0}^x g(t) dt$$

mit Variablensubst.  $y(t) = s$  ergibt sich für die A.B.  $y(x_0) = y_0$

$$\int_{y_0}^{y(x)} \frac{ds}{h(s)} = \int_{x_0}^x g(t) dt$$

aus dieser gl. folgt (zumindest prinzipiell) die Lsg.:

$$y = y(x) \text{ mit } y(x_0) = y_0$$

- in gekürzter Form:

$$y' = \frac{dy}{dx} = g(x) h(y)$$

$\Rightarrow \frac{dy}{dy} = g(x)dx \rightarrow$  Trennung der Variablen -158-

für A.B.  $y(x_0) = y_0$  liefert Integration von  $x_0$  bis  $x$

$$\int_{y_0}^y \frac{dy}{dy} = \int_{x_0}^x g(x)dx$$

Bsp.: Eindim. Bew. eines Massenpunktes  $m$  im Potenzial

$V(x) \Rightarrow$  Energiesatz



$\frac{m}{2} \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + V(x) = E$  ; mit Gesamtenergie  $E = \text{const}$

$$\Rightarrow \frac{dx}{dt} = \sqrt{\frac{2}{m} (E - V(x))}$$

$\frac{m}{2} \dot{x}^2 + U(x) - E = 0$

Separation der Variablen liefert für die A.B.  $x(t_0) = x_0$

Lsg.: 
$$\int_{x_0}^x \frac{dx}{\sqrt{\frac{2}{m} (E - V(x))}} = \int_{t_0}^t dt = t - t_0$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{V(x) < E}$

$V(x) = \frac{\kappa}{2} x^2$  (Schwingender Massenpunkt an einer Feder mit Federhconst.  $\kappa$ )





und damit

$$t - t_0 = \int_{x_0}^x \frac{dx}{\sqrt{\frac{2}{m} \left( E - \frac{1}{2} k x^2 \right)}} = \sqrt{\frac{m}{k}} \int_{x_0}^x \frac{dx}{\sqrt{\frac{2E}{k} - x^2}}$$

$$= \sqrt{\frac{m}{k}} \arcsin \left( \frac{x}{\sqrt{\frac{2E}{k}}} \right) \Big|_{x_0}^x$$

⇒ für Bew.

$$\arcsin \left( \frac{x}{\sqrt{\frac{2E}{k}}} \right) = \sqrt{\frac{k}{m}} t + \delta \quad \text{mit } \delta = \arcsin \left( \frac{x_0}{\sqrt{\frac{2E}{k}}} \right) - \sqrt{\frac{k}{m}} t_0$$

bzw.  $x(t) = \sqrt{\frac{2E}{k}} \sin \left( \sqrt{\frac{k}{m}} t + \delta \right)$  harmon. Schwingung

mit Amplitude  $\uparrow$  u. Frequenz  $\uparrow$ ; Phase  $\delta \rightarrow$  A.B.

2. Bsp. → Rückseite

b) Exakte Diff. gl. (totales Differential) - Integrierender Faktor

Diff. gl.  $y' = \frac{dy}{dx} = f(x, y)$

⇒ lässt sich in Form

$$P(x, y) dx + Q(x, y) dy = 0 \quad \text{schreiben, mit}$$

$$f(x, y) = - \frac{P(x, y)}{Q(x, y)}$$

- Ausdruck der Form  $Pdx + Qdy$  genau dann ein vollständiges Differenzial  $d\phi$ , wenn

$$P(x,y)dx + Q(x,y)dy = d\phi(x,y)$$

⇒ d.h. wenn Integritätsbedingung

$$\frac{\partial P}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial x} = 0 \text{ gilt}$$

⇒ dann Diffgl. exakt  $d\phi = 0 \Rightarrow \phi(x,y) = \text{const. allg. Lsg.}$

lässt sich diese gl. nach  $y$  auflösen, ⇒ Lsg.

$$y = y(x)$$

Bsp.:  $\overbrace{(x^2 - y^2)}^{P(x,y)} dx + \overbrace{(5 - 2xy)}^{Q(x,y)} dy = 0$   
 ~~$y^2 dx + \frac{1}{2} x^2 dy = 0$~~  ⇒ exakt, da linke Seite

totales Diff. darstellt

$$\text{Bedingung } \frac{\partial P}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial x} = 0 \Rightarrow \frac{\partial}{\partial y} (x^2 - y^2) = \frac{\partial}{\partial x} (5 - 2xy) = -2y$$

⇒ Diff. ist exakt

Fkt.  $\phi(x,y)$  wie folgt bestimmt:

$$d\phi = \frac{\partial \phi}{\partial x} dx + \frac{\partial \phi}{\partial y} dy = P dx + Q dy$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = P = x^2 - y^2; \quad \frac{\partial \phi}{\partial y} = Q = 5 - 2xy$$

aus 1. Gl.  $\Rightarrow \phi(x, y) = \frac{1}{3}x^3 - xy^2 + g(y)$

nach Differentiation dieser Gleichheit nach  $y$  und nach dem Vergleich mit  $\frac{\partial \phi}{\partial y} \Rightarrow$

$$-2xy + g'(y) = -2xy + 5 \Rightarrow g(y) = 5y + k$$

Somit

$$\phi(x, y) = \frac{1}{3}x^3 - xy^2 + 5y + k$$

allg. Integral der Diff. gl.:



$$\frac{1}{3}x^3 - xy^2 + 5y = C$$

Lsg. als Ergebnis

eines Integrationsprozesses

c) Lineare gewöhnliche Diff. gln. 1. Ordnung $y' = f(x, y)$  allgemein- gilt  $f(x, y) = -g(x)y + h(x) \Rightarrow$  heißt die Diff. gl. linear:

$$y' + g(x)y = h(x)$$

- sind  $g$  und  $h$  stetige Fktn.  $\Rightarrow$  kann man die eindeutig existierende Lsg. für den Anfangswert $y(x_0) = y_0$  explizit hinschreiben:Multiplikation mit  $e^{\int_{x_0}^x g(t) dt}$  liefert

$$e^{\int_{x_0}^x g(t) dt} y' + e^{\int_{x_0}^x g(t) dt} g(x)y = \frac{d}{dx} \left[ e^{\int_{x_0}^x g(t) dt} y \right] = e^{\int_{x_0}^x g(t) dt} h(x)$$

woraus durch best. Integration von  $x_0$  bis  $x$  folgt:

$$e^{\int_{x_0}^x g(t) dt} y(x) - y_0 = \int_{x_0}^x e^{\int_{x_0}^{x'} g(t) dt} h(x') dx'$$

d. h.

$$y(x) = \left[ y_0 + \int_{x_0}^x e^{\int_{x_0}^{x'} g(t) dt} h(x') dx' \right] e^{-\int_{x_0}^x g(t) dt}$$

gilt  $h(x) = 0 \Rightarrow$  Diff. gl. heißt homogen  
andernfalls inhomogen

- Setzen in obiger Lsg.  $h \equiv 0 \Rightarrow$  Lsg. der zugehörigen  
homog. Diff.-gl. -163-

$$y' + g(x)y = 0 ; y(x_0) = y_0$$
$$y(x) = y_0 e^{-\int_{x_0}^x g(t) dt}$$

- Integrationsfaktor

Bsp.: Zerfallen radioaktive Atomkerne mit der Zerfallskonstanten  $\lambda \Rightarrow$  Zahl  $N$  der Kerne nimmt mit der Zeit  $t$  wie folgt ab

$$dN = -\lambda N dt$$

$\Rightarrow$  hom. lin. Diff.-gl. 1. Ordnung

$$\frac{dN}{dt} = -\lambda N$$

$$\text{Lsg.: } N(t) = N(0) e^{-\int_0^t \lambda dt} = N(0) e^{-\lambda t}$$

nach Halbwertszeit  $T = \frac{1}{\lambda} \ln 2 \Rightarrow$  Hälfte der Substanz zerfallen

$$m \ddot{v} = -g v + F$$

$$\frac{dv}{dt} + \frac{g}{m} v = \frac{F}{m}$$

$$g(x) = \frac{g}{m}$$

$$h(x) = \frac{F}{m}$$

Zurückführung auf ein System von Diff. gln.

- jede Diff. gl. n-ter Ordnung

$$y^{(n)} = f(x, y, y', \dots, y^{(n-1)})$$

kann durch Einführung der neuen Variablen

$$y_1 = y, y_2 = y', \dots, y_{n-1} = y^{(n-1)}$$

auf ein System von n Diff. gln. 1. Ordnung

$$y_1' = y_2, \frac{dy_2}{dx} = y_3, \dots, \frac{dy_{n-1}}{dx} = f(x, y_1, y_2, \dots, y_{n-1})$$

zurückgeführt werden

Bsp.: harmonischer Osz.

$$x''(t) + \omega_0^2 x(t) = 0$$

$$x'(t) = y; \quad y'(t) = -\omega_0^2 x(t)$$

Lineare Diff. gln. n-ter Ordnung

Diff. gl. der Form

$$y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + a_{n-2} y^{(n-2)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = g(x)$$

heißt lin. Diff. gl. n-ter Ordnung

Zweiter Ordnung:

-1-

$$y'' + p(x)y' + q(x)y = 0$$

$p(x)$ ;  $q(x)$  stetig  $\leadsto$  eine Lösung für  
Anfangswerte:  $y(x_0) = y_0$   $y'(x_0) = y_0'$

Bestimme  $P(y) = y'' + p(x)y' + q(x)y = 0$

Es gilt  $P(cy) = cP(y)$

$$P(c_1 y_1 + c_2 y_2) = c_1 P(y_1) + c_2 P(y_2)$$

- Ist  $y_1$  Lösung  $\leadsto P(y_1) = 0 \leadsto P(c_1 y_1) = 0$

$$\Rightarrow y = c_1 y_1 \text{ ist Lsg}$$

- Sind  $y_1$  und  $y_2$  Lösung so ist auch

$$y = c_1 y_1 + c_2 y_2$$

Lösung. Analog für  $n$ -te Ordnung.

Wichtig ist - linear Unabhängigkeit !!

-  $y_1$  und  $y_2$  heißen linear unabhängig

wenn  $\alpha_1 y_1 + \alpha_2 y_2 = 0$  nur  $\alpha_1 = \alpha_2 = 0$   
als Lösung besitzt.

$\hookrightarrow \frac{y_2}{y_1} = -\frac{\alpha_1}{\alpha_2}$  ist wert konstant.

- Dann ist

$$\frac{d}{dx} \left( \frac{y_2}{y_1} \right) = \frac{y_1 y_2' - y_2 y_1'}{y_1^2} \neq 0$$

- Beispiel

$$\Delta(y_1, y_2) = y_1 y_2' - y_2 y_1' = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} = W$$

Wronski-Determinante.

Für  $\Delta$  gilt

$$\Delta(y_1, y_2) = \Delta_0 e^{-\int_{x_0}^x p(x') dx'}$$



Beweis

- 3 -

$$\frac{d}{dx} \Delta = y_1 y_2' + y_1' y_2'' - y_2' y_1' - y_2 y_1'' = y_1 y_2'' - y_2 y_1''$$

Für  $y_1$ :  $y_1'' + p(x) y_1' + q(x) y_1 = 0 \quad | \cdot -y_2$

+  $y_2$ :  $y_2'' + p(x) y_2' + q(x) y_2 = 0 \quad | \cdot y_1$

---

$$y_1 y_2'' - y_2 y_1'' + p(x) (y_1 y_2' - y_1' y_2) = 0$$

$$\left\{ \frac{d}{dx} \Delta + p(x) \Delta = 0 \quad \square \right.$$

Entweder  $\Delta$  - verschwindet (if  $\Delta_0 = 0$ )

oder  $\Delta \neq 0$  für  $|x| < \infty$ ;  $p$  ist stetig

- dabei sind  $q = q(x)$  und  $a_i = a_i(x)$

- Wenn  $a_1, a_2, \dots, a_n$  konstant  $\Rightarrow$  Diff. gl. mit konst. Koeffizienten

- homogene Gl. für  $q=0$   
inhomog. Gl. für  $q \neq 0$

### Fundamentalsystem von Lsgn.

Ein System von  $n$  Lsgn.  $y_1^L, y_2^L, \dots, y_n^L$  einer homog. lin. Diff. gl. wird Fundamentalsystem genannt, falls diese Fktn.

lin. unabh. sind.

- Lsgn.  $y_1, y_2, \dots, y_n$  bilden genau dann ein Fundamentalsystem, wenn ihre Wronski-Det.

$$W = \begin{vmatrix} y_1^L & y_2^L & \dots & y_n^L \\ y_1^{L'} & y_2^{L'} & \dots & y_n^{L'} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ y_1^{L^{(n-1)}} & y_2^{L^{(n-1)}} & \dots & y_n^{L^{(n-1)}} \end{vmatrix} \text{ von Null verschieden ist.}$$

Anmerkung: Sind die Koeffizienten  $a_i(x)$  stetig,  $y_1^L(x), y_2^L(x), \dots, y_n^L(x)$  Lsgn. dieser Gl.

und  $x_0$  ein bel. Punkt, so gilt die Gleichheit

$$W(x) = W(x_0) e^{-\int_{x_0}^x a_{n-1}(x) dx}$$

### Liouvillsche Formel

d.h., da für bel. endliches  $z$  stets  $e^z > 0$  ist, ist  $W(x)$

im gesamten  $x$ -Bereich gleich Null oder nicht, je nachdem,

ob  $W(x_0) = 0$  oder  $W(x_0) \neq 0$  ist

-166-

$\Rightarrow$  die Wronski-Det. kann identisch verschwinden

$\Rightarrow$  Die  $n$  Lsgn.  $y_1^L, y_2^L, \dots, y_n^L$  der hom. lin. Diff. gl. sind genau dann lin. abhängig, wenn nur an einer einzigen Stelle  $x_0$  des betrachteten Intervalls  $W(x_0) = 0$  gilt

- Wenn dagegen die Lsgn.  $y_1^L, y_2^L, \dots, y_n^L$  ein Fundamentalsystem bilden, dann lautet die allg. Lsg. der lin. hom. Diff. gl.

$$y = C_1 y_1^L + C_2 y_2^L + \dots + C_n y_n^L, \text{ wobei } C_i \text{ bel. konstanten}$$

BSP.: Fktn.

$$y_1 = \cos x, \quad y_2 = \sin x$$

sind im Intervall  $(-\infty, +\infty)$  Lsgn. d. homog. Diff. gl. 2. Ordnung

$$y'' + y = 0$$

$\Rightarrow$  Fundamentalsystem, da

$$W(x) = \begin{vmatrix} \cos x & \sin x \\ -\sin x & \cos x \end{vmatrix} = 1$$

$\Rightarrow$  Somit  $y_1$  und  $y_2$  im Intervall  $(-\infty, +\infty)$  lin. unabh.

$\rightarrow$  allg. Integral der betrachteten fl.

$$y = C_1 \cos x + C_2 \sin x$$

$$= C_1 e^{ix} + C_2 e^{-ix}$$

$C_1 = C_2^*$

Bemerkung: phys. Probleme  $\rightarrow$  Frage: geg. Diffgl.

-167-

$$y^{(n)} + a_{n-1}y^{(n-1)} + \dots + a_1y' + a_0y = 0$$

gesucht  $\rightarrow$  solche Lsg.  $y(x)$  dieser gl., die im geg. Punkt  $x_0$  die A.B.

$$y(x_0) = y_0, y'(x_0) = y'_0, \dots, y^{(n-1)}(x_0) = y_0^{(n-1)}$$

erfüllt

$\Rightarrow$  wenn allg. Integral bekannt,  $\Rightarrow$  Konstanten  $c_1, c_2, \dots, c_n$  durch A.B. bestimmt

Bsp: Lsg. von  $y'' + y = 0$  mit A.B.  $y(0) = 1, y'(0) = -2$

allg. Integral:  $y = c_1 \cos x + c_2 \sin x$

setzt man  $x=0$  in Integral und in die Ableitung

$$y' = -c_1 \sin x + c_2 \cos x \Rightarrow \text{System:}$$

$$c_1 \cdot 1 + c_2 \cdot 0 = 1, \quad -c_1 \cdot 0 + c_2 \cdot 1 = -2$$

$$\Rightarrow c_1 = 1; \quad c_2 = -2$$

gesuchte Lsg.:  $y = \cos x - 2 \sin x$

Bemerkung: Bestimmung eines Fundamentalsystems von Lsgn. einer Diffgl. ist im Allg. sehr kompliziert. Nur wenn die Koeffizienten  $a_1, a_2, \dots, a_n$  Konstanten sind, wird das Problem wesentlich vereinfacht.

- Eigenwerte und Fundamentalsystem  
 $\ddot{x}(t) = v(t)$       Ansatz  $v(t) = e^{-\lambda t}$  ...  $a_0 = \text{const.}$

$$\ddot{v}(t) = -\frac{r}{m} v(t) - \frac{k}{m} x(t)$$

Ansatz  $x(t) \sim e^{-\lambda t}$        $v(t) \sim e^{-\lambda t}$

$\lambda = ?$        $A = ?$

Schreib als Matrix

$$\begin{pmatrix} \frac{d}{dt} & -1 \\ +\frac{k}{m} & \frac{d}{dt} + \frac{r}{m} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x(t) \\ v(t) \end{pmatrix} = 0$$

Einsetzen

$$\leadsto \begin{pmatrix} -\lambda & -1 \\ +\frac{k}{m} & -\lambda + \frac{r}{m} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x(t) \\ v(t) \end{pmatrix} = 0 \quad \leadsto \lambda \left( \lambda - \frac{r}{m} \right) + \frac{k}{m} = 0$$

Nicht-triviale Lsg wenn

$$d(d - \frac{k}{m}) + \frac{k}{m} = 0$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{d_{1/2} = \frac{k}{2m} \pm \sqrt{\left(\frac{k}{2m}\right)^2 - \frac{k}{m}}}}$$

$$x(t) = A_1 e^{-d_1 t} + A_2 e^{-d_2 t}$$

$$v(t) = B_1 e^{-d_1 t} + B_2 e^{-d_2 t}$$

$$x(0) = A_1 + A_2 \quad B_1 = -d_1 A_1; \quad B_2 = -d_2 A_2$$

$$\left. \frac{d}{dt} x(t) \right|_{t=0} = -d_1 A_1 + d_2 A_2 = B_1 + B_2 = \dot{x}(0)$$

$$\Rightarrow A_1 + A_2 = x_0; \quad -d_1 A_1 - d_2 A_2 = \dot{x}_0$$

$$A_1 = -\frac{d_2}{d_1} A_2 = -\frac{d_2}{d_1} (x_0 - A_1)$$

$$A_1 \left(1 - \frac{d_2}{d_1}\right) = -\frac{d_2}{d_1} x_0 \quad A_1 = -\frac{d_2}{d_1 - d_2} x_0$$

$$\begin{vmatrix} e^{-d_1 t} & e^{-d_2 t} \\ -d_1 e^{-d_1 t} & -d_2 e^{-d_2 t} \end{vmatrix} = -e^{-(d_1+d_2)t} (d_2 - d_1) \neq 0$$


---

Auch möglich:

$$\ddot{x} + \frac{\gamma}{m} \dot{x} + \frac{k}{m} x = 0$$

$$x \sim A e^{-\lambda t}$$

$$\left( \lambda^2 + \frac{\gamma}{m}(-\lambda) + \frac{k}{m} \right) A e^{-\lambda t} = 0$$

$$\lambda = \frac{\gamma}{2m} \pm \sqrt{\left(\frac{\gamma}{2m}\right)^2 - \frac{k}{m}}$$

$$x_1 \sim e^{-d_1 t} \quad x_2 \sim e^{-d_2 t}$$

$$\Rightarrow x(t) = C_1 x_1 + C_2 x_2$$

$$A_1 = -\frac{d_2}{d_1 - d_2} x_0 = \rightarrow \frac{\frac{\gamma}{2m} - \sqrt{\frac{\gamma^2}{4m^2} - \omega^2}}{2\sqrt{\frac{\gamma^2}{4m^2} - \omega^2}} x_0$$

$$= \left( \frac{1}{2} - \frac{\gamma}{4m\sqrt{\frac{\gamma^2}{4m^2} - \omega^2}} \right) x_0$$

$$A_2 = x_0 - A_1 = x_0 \left( 1 - \frac{1}{2} + \frac{\gamma}{4m\sqrt{\frac{\gamma^2}{4m^2} - \omega^2}} \right) =$$

$$= \left( \frac{1}{2} + \frac{\gamma}{4m\sqrt{\frac{\gamma^2}{4m^2} - \omega^2}} \right) x_0$$

$$x(t) = \frac{x_0}{2} \left( e^{-d_1 t} + e^{-d_2 t} \right) + \frac{x_0 \gamma}{2} \left[ \frac{1}{4m\sqrt{\frac{\gamma^2}{4m^2} - \omega^2}} \left( e^{-d_1 t} - e^{-d_2 t} \right) \right]$$

$$= x_0 e^{-\frac{\gamma}{2m} t} \left[ \cosh(\sqrt{\frac{\gamma^2}{4m^2} - \omega^2} t) + \frac{\gamma}{2m\sqrt{\frac{\gamma^2}{4m^2} - \omega^2}} \sinh(\sqrt{\frac{\gamma^2}{4m^2} - \omega^2} t) \right]$$



homogen:

$$y' + p(x)y = 0$$

$$\leadsto y_1 = e^{-\int_0^x p(x') dx'} + C \quad C = y_0$$

Inhomogen:

$$y' + p(x)y = q(x)$$

$$y = y_0 + C_1 y_1$$

$$y_0 = a_1(x) y_1 + a_2(x) y_1'$$

$$y' = y_0' + C_1 y_1'$$

$$y_0' = a_1'(x) y_1 + a_2'(x) y_1'$$

$$= a_1'(x) y_1 + a_2'(x) y_1' + C_1 y_1' = -p(x) y_0 - p(x) C_1 y_1 + q(x)$$

$$y(x) = C(x) e^{-\int_0^x p(x') dx'}$$

$$y'(x) = C'(x) e^{-\int_0^x p(x') dx'} - \underbrace{C(x) e^{-\int_0^x p(x') dx'}}_{y(x)} p(x)$$

$$y'(x) + p(x)y(x) = q(x)$$

$$C'(x) e^{-\int_0^x p(x') dx'} = q(x)$$

$$C'(x) = \frac{1}{e^{-\int_0^x p(x') dx'}} q(x) \leadsto C(x) = C_0 + \int_0^x \frac{1}{e^{-\int_0^x p(x') dx'}} q(x) dx$$

## Inhomogene Diff. gl.

Satz 1: Ist ein Fundamentalsystem von Lsgen.  $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$  der Diff. gl.

$$y^{(n)} + a_{n-1}(x)y^{(n-1)} + \dots + a_1(x)y' + a_0(x)y = 0, \quad (\square)$$

bekannt, so hat das allg. Int. der inhom. Diff. gl.

$$= g(x), \quad (*)$$

die Form

$$y = y_p + c_1 y_1 + c_2 y_2 + \dots + c_n y_n$$

$c_1, c_2, \dots, c_n$  - bel. konstanten,  $y_p(x)$  ist eine bel. Lsg. der Gl. (\*)

Satz 2: Die Fkt.  $y_p(x)$  kann durch Quadraturen bestimmt werden, wenn man sie in der Form

$$y_p(x) = c_1(x)y_1(x) + c_2(x)y_2(x) + \dots + c_n(x)y_n(x) \quad (\blacktriangle)$$

sucht, wobei  $y_1(x), \dots, y_n(x) \rightarrow$  Fundamentalsystem d. homog. Gl. bilden.

Anmerkung: Die Fkt.  $y_p(x)$  hat die Gestalt des allg. Integrals der Gleichung  $(\square)$ , wo an Stelle der konstanten  $c_1, c_2, \dots, c_n$  die Fktn. der unabh. Variablen  $x$  auftreten. Diese Fktn. sollen so gewählt ~~w~~ werden, dass die durch den Ausdruck  $(\blacktriangle)$  geg. Lsg.  $y_p(x)$  die inhom. Diff. gl. erfüllt.

Satz: Wenn die Fktn.  $c_1(x), c_2(x), \dots, c_n(x)$  das Jf. System

$$\begin{aligned} c_1' y_1 + c_2' y_2 + \dots + c_n' y_n &= 0 \\ c_1' y_1' + c_2' y_2' + \dots + c_n' y_n' &= 0 \\ &\dots \\ c_1' y_1^{(n-1)} + c_2' y_2^{(n-1)} + \dots + c_n' y_n^{(n-1)} &= q(x) \end{aligned} \quad (\bullet)$$

erfüllen, dann erfüllt die durch den Ausdruck

$$y_p(x) = c_1(x) y_1(x) + \dots + c_n(x) y_n(x)$$

bestimmte Fkt.  $y_p(x)$  die Diff. gl. (\*).

Anmerkung: Aus dem System  $(\bullet)$  können  $c_1'(x), c_2'(x), \dots, c_n'(x)$  bestimmt werden, da die Determinante dieses Systems Wronskische Det. des Fundamentalsystems der Lsgn. ist. Man erhält die gesuchten Fktn.  $c_1(x), c_2(x), \dots, c_n(x)$  indem man die Fktn.  $c_1'(x), c_2'(x), \dots, c_n'(x)$  integriert.

Bsp.: Man bestimme das allg. Integral der Diff. gl.

$$y'' + y = x^2$$

Fktn.  $y_1 = \cos x, y_2 = \sin x \Rightarrow$  Fundamentalsystem von Lsgn. der Diff. gl.  $y'' + y = 0$

allg. Integral lautet dann:

$$y = y_p + c_1 \cos x + c_2 \sin x$$

wobei die Fkt.  $y_p$  in der Form  $y_p(x) = c_1(x) \cos x + c_2(x) \sin x$  nach der Methode der Variation der Konstanten gesucht wird

→ System (●) hat die Gestalt

$$c_1' \cos x + c_2' \sin x = 0, \quad -c_1' \sin x + c_2' \cos x = x^2$$

$$\Rightarrow c_1' = -x^2 \sin x, \quad c_2' = x^2 \cos x$$

und somit ist

$$c_1(x) = (x^2 - 2) \cos x - 2x \sin x, \quad c_2(x) = (x^2 - 2) \sin x + 2x \cos x$$

(in beiden Differenzieren)

$$\Rightarrow \text{Einsetzen: } y_p(x) = (x^2 - 2) \cos^2 x - 2x \sin x \cos x + (x^2 - 2) \sin^2 x + 2x \cos x \sin x = x^2 - 2$$

⇒ allg. Integral:

$$y = x^2 - 2 + c_1 \cos x + c_2 \sin x$$

$$\begin{pmatrix} \cos x & \sin x \\ -\sin x & \cos x \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1' \\ c_2' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ x^2 \end{pmatrix}$$

$$c_1' = -x^2 \sin x, \quad c_2' = x^2 \cos x$$

Bemerkung: rechte Seite  $g$  hat oft eine spezielle Gestalt

-171-

- falls die Koeffizienten  $a_i$  konstant sind, kann für spezielle Formen der rechten Seite die Fkt.  $y_p(x) \rightarrow$  auf wesentlich einfachere Art zu gewinnen

- betrachte lin. Diff. gl.

$$y^{(n)} + a_{n-1}y^{(n-1)} + \dots + a_1y' + a_0y = 0$$

↓                      ↗  
konstant

eine Lsg. hat die Form  $y = e^{\alpha x} \Rightarrow$  Einsetzen  $\Rightarrow$  charakt. ft.

$$\alpha^n + a_{n-1}\alpha^{n-1} + \dots + a_1\alpha + a_0 = 0$$

1. Sind alle Wurzeln  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$  der charakt. ft. voneinander verschieden, so wird ein Fundamentalsystem von Lsgn. der Diff. gl. durch die Fktn.

$$y_1 = e^{\alpha_1 x}, y_2 = e^{\alpha_2 x}, \dots, y_n = e^{\alpha_n x}$$

gebildet

2. Ist eine bestimmte Wurzel  $\alpha_i$   $r$ -fach, so müssen hier im Fundamentalsystem ~~in~~ <sup>der</sup> Lsgn. ~~es~~  $r$  Fktn. entsprechen. Diese Fktn. sind

$$y_1 = e^{\alpha_i x}, y_2 = x e^{\alpha_i x}, \dots, y_r = x^{r-1} e^{\alpha_i x}$$

Bsp:  $y''' - 3y'' + 2y' = 0$

- charakt. gl.:  $\alpha^3 - 3\alpha + 2 = 0$

- Wurzeln:  $\alpha = 1$ ; nach Division durch  $\alpha - 1 \Rightarrow$   
 $\alpha^2 + \alpha - 2 = 0$

Wurzeln:  $\alpha = 1$  und  $\alpha = -2$

einfache Wurzel  $\alpha_1 = -2$ ; zweifache Wurzel  $\alpha_2 = 1$

- dem Wert  $\alpha_1$  entspricht die Fkt.  $y_1 = e^{-2x}$

dem Wert  $\alpha_2$  zwei Fktn. ( $r=2$ )  $y_2 = e^x$  und  $y_3 = xe^x$

- Fundamentalsystem der Lösungen  $\Rightarrow$

$$y_1 = e^{-2x}, y_2 = e^x, y_3 = xe^x$$

24.2.16<sup>00</sup>