

Ana 3 | 1. AWP gewöhnlicher DGL

$y' = f(x, y)$ mit (x_0, y_0) $\varphi: [a, b] \rightarrow \mathbb{I}$ ist Lösung:
 $\varphi'(x) = f(x, \varphi(x)), \forall x \in [a, b]$ und $\varphi(x_0) = y_0$
 Maximale Lösung: jede andere Lösung $\tilde{\varphi}: \tilde{I} \rightarrow \mathbb{I}$
 $\tilde{I} \subset I_{\max}, \tilde{\varphi}(x) = \varphi(x) \forall x \in \tilde{I}$
 1. Hauptsatz: $f: I \times \mathbb{I} \rightarrow \mathbb{R}$ stetig
 $\varphi: I \rightarrow \mathbb{I}$ stetig: ist Lösung:
 $\varphi(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(t, \varphi(t)) dt$

LB-Lipschitz Bedingung $f: I \times \mathbb{I} \rightarrow \mathbb{R}$
 $L > 0 \forall x \in I, \forall y, \tilde{y} \in \mathbb{I}$

$|f(x, y) - f(x, \tilde{y})| < L |y - \tilde{y}|$

Lokal-Lipschitz stetig
 \Rightarrow Lipschitz stetig in einer Umgebung um jedes x_0
 • ist $\frac{\partial f}{\partial y}$ beschränkt \Rightarrow LB \Rightarrow lokal LB
 • ist $\frac{\partial f}{\partial y}$ stetig \Rightarrow lokal LB

2. Hauptsatz: f stetig, lokal LB nach y
 (1) durch jeden Punkt existiert Lsg
 (2) Lösung ist eindeutig

Lösungsstrategie

1. Trennung der Variablen
 falls $f(x, y) = g(x)h(y)$ stetig
 $\Rightarrow \int \frac{1}{h(y)} dy = \int g(x) dx$
 $\varphi(x) = H^{-1}(G(x))$ mit H, G als Stammfunktion

2. Exakte Gleichung $y' = f(x, y)$
 der Form $P(x, y)dx - Q(x, y)dy = 0$
 und $\frac{dy}{dx} = y' = \frac{-P(x, y)}{Q(x, y)}$ $Q(x, y) \neq 0 \forall x, y$

falls P, Q ist zusammenhängendes Gebiet, stetig, partiell differenzierbar und es gilt Integrabilität

$\left| \frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x} \right| \Rightarrow \frac{\partial \Phi}{\partial x} = P / \frac{\partial \Phi}{\partial y} = Q$

$\Rightarrow P dx + Q dy = d\Phi(x, y) = 0$
 $\Rightarrow \Phi(x, y) = \Phi(x_0, y_0) + \int_{x_0}^x P(\tilde{x}, y_0) d\tilde{x} + \int_{y_0}^y Q(x_0, \tilde{y}) d\tilde{y} = c$

Integrierender Faktor $\mu = \frac{P}{Q} = \frac{\mu P}{\mu Q} \Rightarrow \frac{\mu P dx + \mu Q dy}{\mu Q} = 0$

falls $\frac{1}{Q} \left(\frac{\partial P}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial x} \right)$ unabhängig von y
 $\Rightarrow \mu'(x) = \frac{1}{Q} \left(\frac{\partial P}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial x} \right)$ analog für P
 falls $\frac{1}{P} \left(\frac{\partial P}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial x} \right)$ unabhängig von x

Lineare DGL: $y' = g(x) \cdot y$
 \Rightarrow Lsg: $y = c \cdot e^{\int g(x) dx}$
 G ist Stammfunktion von $g(x)$

Inhomogene DGL $y'(x) + g(x)y(x) = s(x)$
 $y = y_{\text{hom}} + y_{\text{partikulär}}$

DGL, zweite Ordnung $F(x, y, y') = 0$
 $\Rightarrow F(x, z, \frac{dz}{dx}) = 0$
 mit $z = y', y'' = \frac{dz}{dx}$

Systeme von Differenzialgleichungen

$f: (x, y) \mapsto (f_1(x, y), \dots, f_n(x, y))$
 $y' = f(x, y)$
 LB $\|f(x, y) - f(x, \tilde{y})\| < L \|y - \tilde{y}\|$ (für $(x, y), (x, \tilde{y})$)
 mit $\|y\| = \sqrt{y_1^2 + \dots + y_n^2}$

Hauptsatz $U \subset \mathbb{R}^{n+1}, f: U \rightarrow \mathbb{R}^n$
 stetig und lokal LB offen
 zu Punkt $(x_0, c) \in U$ existiert genau eine Lsg
 $\varphi: [x_0 - \delta] \times [x_0 + \delta] \rightarrow \mathbb{R}^n$

Lineares DGL-System
 $A(x) = \begin{pmatrix} a_{11}(x) & \dots & a_{1n}(x) \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1}(x) & \dots & a_{nn}(x) \end{pmatrix} b(x) = \begin{pmatrix} b_1(x) \\ \vdots \\ b_n(x) \end{pmatrix}$
 $y' = A(x) \cdot y + b(x)$ lokal LB \Rightarrow eindeutige Lsg

Elemente $\varphi_1, \dots, \varphi_n \in L(A, 0)$
 sind genau dann linear unabhängig wenn sie an einem Punkt linear unabhängig sind
 $L(A, b) := \{ \varphi: I \rightarrow \mathbb{R}^n \mid \varphi \text{ ist differenzierbar und } \varphi' = A \varphi + b \}$

Fundamentalsystem
 Eine Basis $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ von $L(A, 0)$ ist Fundamentalsystem von $y' = A \cdot y$

Wronski-Determinante
 f_1, \dots, f_n im Intervall I :
 $W(f_1, \dots, f_n) = \begin{vmatrix} f_1 & \dots & f_n \\ f_1' & \dots & f_n' \\ \vdots & & \vdots \\ f_1^{(n-1)} & \dots & f_n^{(n-1)} \end{vmatrix}$
 W ist Determinante der F_n

für Lösung $\varphi_1, \dots, \varphi_n$ gilt
 falls $W(\varphi_1, \dots, \varphi_n, x_0) = 0 \Rightarrow \varphi_1, \dots, \varphi_n$ lin. abhängig
 ist $W(x) \neq 0 \Rightarrow \varphi_1, \dots, \varphi_n$ linear unabhängig
 \Rightarrow Fundamentalsystem
 $W' = (sp A(x)) W$ mit sp ist Spur
 $\Rightarrow W = C \cdot e^{\int sp dx}$ mit $s: I \rightarrow \mathbb{R}$ Spur
 Lösung der DGL

DGL-System mit konstanten Faktoren

sei $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ konstant und λ Eigenwert von A und v Eigenvektor und $y' = A \cdot y$ so:
 $\varphi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n, x \mapsto e^{\lambda x} \cdot v$ Lsg
 $\Rightarrow (e^{\lambda x} v_1, \dots, e^{\lambda x} v_n)$ Fundamentalsystem

Variation der Konstante
 $\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}' = A \cdot y + b \Rightarrow \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = (e^{\lambda_1 x} v_1 + c_1 e^{\lambda_2 x} v_2 + b)$
 $(0) = A \cdot y - y' + b = c_1 e^{\lambda_1 x} v_1 + c_2 e^{\lambda_2 x} v_2 + b$

Rotationsinvariante Systeme
 $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ stetig diffbar, f Rotationsinv.
 $f(S_\theta \cdot x) = \int f(x) \forall x \in \mathbb{R}^2 \in \mathbb{R}: S_\theta = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$
 somit \exists für $f: f(x) = g(x_1^2 + x_2^2)x + h(x_1^2 + x_2^2)$
 mit $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$ Anfangswertproblem: $S_{\theta_0} \cdot x$
 $x'(t) = f(x, t), x_0(0) = \begin{pmatrix} r_0 \cos(\theta_0) \\ r_0 \sin(\theta_0) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$
 $\Rightarrow v'(t) = g(r(t)^2) \cdot v(t)$
 $\Theta'(t) = h(r(t)^2)$

Lineare DGL nter Ordnung

Differentialoperator $L = D^n + a_{n-1} D^{n-1} + \dots + a_1 D + a_0$
 mit a_i konst D^n nte Ableitung
 damit $y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = 0$
 $Ly = 0 \quad L(f) = L(f) - xL(f)$
 $n - y$ -fache Nullstelle von
 $p(t) = t^n + a_{n-1} t^{n-1} + \dots + a_0$
 $\Rightarrow e^{\lambda_1 x}, x e^{\lambda_1 x}, \dots, x^{n-1} e^{\lambda_1 x}$ Lsg von Ly
 $y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = 0 \quad L = p(D)$
 ans $e^{-i \lambda x} + e^{i \lambda x} = e^{i \lambda x} (\cos(\lambda x) + i \sin(\lambda x))$

Variation der Konstante

sei $\varphi_1, \dots, \varphi_n$ Lsg der DGL von
 $y^n + a_{n-1} y^{n-1} + \dots + a_0 y = f(x)$
 Lösung ist $y(x) = \sum_{k=1}^n c_k(x) \varphi_k(x)$
 $c_k = \int_{x_0}^x \frac{\det \Phi_k(s)}{\det \Phi(s)} ds = \int_{x_0}^x \frac{W_k(s)}{W(s)} ds$
 $\Phi_k = W(\varphi_1, \dots, \varphi_{k-1}, 0, \varphi_{k+1}, \dots, \varphi_n)(s)$
 k -te Spalte ersetzt mit $\begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$

für $n=2$
 $y(x) = \int_{x_0}^x \frac{\varphi_1(s)\varphi_2(x) - \varphi_1(x)\varphi_2(s)}{\varphi_1(s)\varphi_2'(s) - \varphi_1'(s)\varphi_2(s)} f(s) ds$

Asymptotisches Verhalten / Stabilität

Stabil $[x_0, \infty)$ wenn $\forall \epsilon > 0, \exists \delta > 0: \forall z_0 \in \mathbb{R}^n: \|y_0 - z_0\| < \delta \Rightarrow$
 AWP: $\begin{cases} z'(x) = f(x, z) \\ z(x_0) = z_0 \end{cases}$
 eine Lösung mit $\|y_0 - z_0\| < \delta$ besitzt und
 $\|y(x) - z(x)\| < \epsilon \forall x \geq x_0$ $z(x)$ beginnt im δ Bereich und y verlässt ϵ -Bereich nicht

Attraktiv $[x_0, \infty)$ wenn $\exists \delta > 0$ so dass
 $\forall z_0 \in \mathbb{R}^n: \|y_0 - z_0\| < \delta$ gilt: AWP: $\begin{cases} z'(x) = f(x, z) \\ z(x_0) = z_0 \end{cases}$
 eine Lösung mit $\|y_0 - z_0\| < \delta$ besitzt
 und $\lim_{x \rightarrow \infty} \|y(x) - z(x)\| = 0$

Asymptotisch stabil falls y stabil + attraktiv
Exponentiell stabil falls $\delta, L, w > 0$ existieren
 $\forall z_0 \in \mathbb{R}^n, \|y_0 - z_0\| < \delta$ AWP $\begin{cases} z'(x) = f(x, z) \\ z(x_0) = z_0 \end{cases}$
 Lösung $\|y(x, y_0) - z(x, z_0)\| \leq L \|y_0 - z_0\| e^{-w(x-x_0)} \forall x \geq x_0$

Exp. stabil \Rightarrow Asympt. stabil \Rightarrow stabil
 für $n=1$: attraktiv \Rightarrow stabil
Bsp $y'(x) = \alpha y \Rightarrow w = y - z$
 $y(x_0) = y_0, w = (y_0 - z_0) e^{\alpha x} \Rightarrow |y - z| = |w|$
 $\Rightarrow \alpha < 0$ exp. stabil $\Rightarrow \|y_0 - z_0\| e^{\alpha x}$
 $\alpha = 0$ stabil
 $\alpha > 0$ instabil

Autonomes DGS $y'(x) = f(y(x))$
 nicht explizit von x abhängig

translations invariant: ist y Lösung
 so ist $z(x) = y(x - x_0)$ auch Lsg
 stationäre Lösung: $y = z$ konst $\forall x \in \mathbb{R}$
 $\Rightarrow v$ Nullstelle von f
 \Rightarrow solche Nullstelle ist kritischer Punkt
 Lösung im $\begin{cases} y' = Ay \\ y(0) = y_0 \end{cases}$

(1) stabil: wenn alle EW von $A: \text{Re}(\lambda) \leq 0$
 und für alle EW: geo. Vielfachheit
 halbeinfach \Rightarrow = algebraische Vielfachheit

- (2) asymptotisch + exponentiell stabil
 $V \in W: \operatorname{Re}(\lambda) < 0$ an beiden:
 V, w mit $s = \max_{\lambda \in W} \operatorname{Re}(\lambda) < -w < 0$
 $\|e^{Ax} y_0\| \leq M_w \|y_0\| e^{-wx} \quad \forall x \geq 0$
- (3) instabil falls $\min_{\lambda \in W} \operatorname{Re}(\lambda) > 0$
 oder $\operatorname{Re}(\lambda) = 0$ und nicht halbeinfach

Nicht-lineare autonome DGS $y' = f(y)$
 y_s kritischer Punkt von f
 $J_f[y_s] = \left(\frac{\partial f_i}{\partial y_j} \right)_{i,j} (y_s)$

- (1) alle EW der Jakobimatrix
 negativen Realteil \Rightarrow exp. stabil
 (2) mindestens 1 EW strikt positiv
 \Rightarrow instabil

Erstes Integral $E(x)$ ist erstes Integral
 falls $\nabla \cdot E(x) \cdot f(x) = 0$

Lyapunov-Funktion
 f lokal LB, y_s krit. Punkt
 y_s stationäre Lösung, $V: U \rightarrow \mathbb{R}$

(1) Schwache Lyapunov Funktion
 $\nabla V(x) \cdot f(x) \leq 0 \quad \forall x \in U$

(2) starke Lyapunov Funktion
 $\nabla V(x) \cdot f(x) < 0 \quad \forall x \in U \setminus \{y_s\}$

Rand und Eigenwertproblem
 Dirichlet Randbedingung $u(a) = \eta_1, u(b) = \eta_2$
 Neumann Randbedingung $u'(a) = \eta_1, u'(b) = \eta_2$
 Periodische Randbedingung $u(a) = u(b), u'(a) = u'(b)$

Fredholm-Alternative

Entweder RWP:
 $\begin{cases} Lu = f \\ Ru = \eta \end{cases}$
 $\forall f \in C^0$ und $\forall \eta \in \mathbb{R}^2$ eine ord. Lsg
 oder RWP $\begin{cases} Lu = 0 \\ Ru = 0 \end{cases}$ besitzt eine
 Lsg
 $\begin{cases} Lu = f \\ Ru = 0 \end{cases}$ nicht triviale
 Lsg

$v(x) = \int_0^1 G(x,s) f(s) ds$
 Lösung von $\begin{cases} Lu = f \\ R_1 u = R_2 u = 0 \end{cases}$
 ist Green'sche Funktion

Funktionsanalyse
 Skalarprodukt $\langle \cdot, \cdot \rangle: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$

(1) Bilinearität
 $\langle \lambda u + \mu v, w \rangle = \lambda \langle u, w \rangle + \mu \langle v, w \rangle$
 $\langle w, \lambda u + \mu v \rangle = \lambda \langle w, u \rangle + \mu \langle w, v \rangle$

(2) symmetrisch $\langle u, w \rangle = \langle w, v \rangle$

(3) falls $v \neq 0 \Leftrightarrow \langle v, v \rangle > 0$

Skalarnorm: $\|v\| = \sqrt{\langle v, v \rangle}$ und $\langle v, w \rangle = \|v\| \cdot \|w\| \cdot \cos \varphi$

Senkrecht/Orthogonal: $\langle v, w \rangle = 0 \Leftrightarrow v \perp w$
 $u, w \in V \quad u \perp w$
 $w = u^\perp = \{v \in V \mid v \perp u, \forall u \in U\}$

- (1) Pythagoras $\forall v, w \in V: \langle v+w, v+w \rangle = \langle v, v \rangle + \langle w, w \rangle + 2\langle v, w \rangle$
 $\|v+w\|^2 = \|v\|^2 + \|w\|^2 + 2\langle v, w \rangle$
- (2) Parallelogrammgl. $\|v+w\|^2 + \|v-w\|^2 = 2\|v\|^2 + 2\|w\|^2$
- (3) Cauchy-Schwarz-Ungleichung
 $|\langle v, w \rangle| \leq \|v\| \cdot \|w\|$
- Zerlegungssatz $U \subset V, \dim U < \infty$
 $V = U \oplus U^\perp$

orthonormalbasis:
 Basis $\{e_1, \dots, e_n\}, \{f_1, \dots, f_m\} = \delta_{ij} \quad \langle e_i, e_j \rangle = \langle f_i, f_j \rangle = \delta_{ij}$

Fourierpolynom
 $a_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos nx \, dx$
 $b_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin nx \, dx$
 $S_n(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^n a_k \cos kx + b_k \sin kx$

Basis:
 $u_0(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \quad u_{2n-1} = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \cos(nx)$
 $u_{2n}(x) = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \sin(nx)$

Hilbertraum
 normierter Raum $(X, \|\cdot\|)$ ist Banachraum
 oder vollständig:
 wenn jede Cauchy-Folge konvergiert
 Cauchy: $\forall \epsilon > 0, \exists N(\epsilon): \|x_n - x_m\| < \epsilon$
 $\forall n, m \geq N(\epsilon)$
 \mathbb{R}^2 ist Hilbertraum wenn $\|x\|$ norm = $\sqrt{\langle x, x \rangle}$

Komplexes Skalarprodukt
 $\langle u, v \rangle = \overline{\langle v, u \rangle}$
 $\langle u, v \rangle = u \cdot \bar{v}$

Normierte Vektorräume

$u \perp v \Leftrightarrow \langle u, v \rangle = 0$
 $\| \lambda u \| = |\lambda| \|u\|$
 $\|u+v\| \leq \|u\| + \|v\| \quad \| \lambda u \| = |\lambda| \|u\|$
 $\| \alpha u - \beta v \| \leq \| \alpha u \| + \| \beta v \|$
 $C^0([a, b], \mathbb{R})$ Menge aller stetigen Funktionen
 $\|f\|_\infty = \sup_{t \in [a, b]} |f(t)|$
 $\|f\|_1 = \int_a^b |f(t)| dt$
 $\|f\|_p = \left(\int_a^b |f(t)|^p dt \right)^{1/p}$
 lin. Operator: $T(\lambda x) = \lambda T(x)$
 $T(x+y) = T(x) + T(y)$

Beschränkte lineare Abb
 $A: V \rightarrow W$ beschränkt: $\|Ax\| \leq c \|x\| \quad \forall x \in V$
 $\|A\| = \sup_{x \in V, \|x\|=1} \|Ax\| = \sup_{x \in V, \|x\|=1} \| \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \|$
 Beschränkt: $\|A\| < \infty$
 • Operator beschränkt \Leftrightarrow gleichmäßig stetig \Leftrightarrow stetig
 \Leftrightarrow stetig in 1 Punkt \Leftrightarrow stetig in 0

E-Funktion
 $\exp(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^k}{k!} \quad |e^{-in} + 1 = 0$
 $e^{i\omega t} = \cos(\omega t) + i \sin(\omega t)$
 $\sin(x) = \frac{1}{2i} (e^{ix} - e^{-ix}) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}$
 $\cos(x) = \frac{1}{2} (e^{ix} + e^{-ix}) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!}$

Totale Differential $df = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} dx_i$

C^1 -Differenzialklasse 1
 Menge der stetig diffbar Funktion
Eigenwerte $A \cdot x = \lambda \cdot x$
 $A \cdot x = \lambda E \cdot x$
 $(A - \lambda E) x = 0$

Jakobi-Matrix
 $J_f(x) = \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j} \right)_{i,j}$ ist $\begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n} \end{pmatrix}$

Integralgleichung
 Volterra'sche Lsg von
 $y'(x) = f(x, y(x)) \quad y(x_0) = y_0$
 $y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(t, y(t)) dt$

Kugel (Koordinaten)
 $x = r \sin \theta \cos \varphi$
 $y = r \sin \theta \sin \varphi$
 $z = r \cos \theta$
 $\cos^n(x) = \frac{1}{2^n} \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} \cos((n-2k)x)$

$\tilde{y} = \tilde{y}_H + \tilde{\psi}, \quad \tilde{\psi} = \phi \cdot c(t)$
 Fundamentalsystem
 $c' = \phi^{-1} \cdot B \quad c = \int \phi^{-1} \cdot I$
 $\frac{1}{n} 2x \sin + x^2 \cos + 2 \frac{1}{n^2} \cos + 2x \frac{1}{n} \sin$
 $- 2 \frac{1}{n^2} \cos$

